

# サーボ機構実験システムの整備

キーワード: 制御工学、サーボ機構、倒立振り子

メーカー: カナダQUANSER、日本NI

型式: 実習装置、LabVIEW

測定項目: アナログ入出力、デジタル入出力、  
エンコーダ入力、PWM出力  
(制御用コントローラ: Q2-USB)



主な仕様及び特長:

同じ装置が5台あります。制御工学の基礎学習に最適な装置です。サーボ機構の実習項目があり、一例として歯車装置・倒立振り子を用いたPID制御ができます。他のユニットとして、ボールとビーム、2自由度ロボットユニットがあります。

設置場所: 第二研究棟3階

担当者: 電子制御工学科 大橋太郎

連絡先: 0438-30-4122, oohashi@d.kisarazu.ac.jp